

PROGRAMA DE ACTIVIDADES
GRUPO 1
ESCUELA DE INVIERNO DE ROBÓTICA 2015
5 AL 9 DE ENERO DEL 2015
UNIVERSIDAD POLITÉCNICA DE VICTORIA
Av. Nuevas Tecnologías 5902 Parque Científico y Tecnológico de Tamaulipas
Carretera Victoria - Soto la Marina Km. 5.5 Ciudad Victoria, Tam. México C. P. 87138

	Domingo 4 de enero	Lunes 5 de enero	Martes 6 de enero	Miércoles 7 de enero	Jueves 8 de enero	Viernes 9 de enero	
8:00-8:30		Registro Auditorio		Conferencia Magistral DARPA Robotics Challenge M.Sc. Alberto Isay Romay Tovar - Technische Universität Darmstadt Auditorio	Conferencia Magistral Navegación Reactiva basada en Modelos de Atención Visual para la Exploración Robótica de Arrecifes Coralinos Dra. Luz Abril Torres Méndez - Cinvestav Saltillo Auditorio		
8:30-9:00		Inauguración Auditorio					
9:00-10:00		Navegación de robots móviles diferenciales y omnidireccionales Dr. Héctor Simón Vargas - UPAEP Lab. ITI4	Cinemática directa e inversa de manipuladores Dr. Alejandro Aceves - ITESM-CEM Lab. ITI4	Introducción a filtros de Kalman, o por qué no debo hacer caso a todo lo que me dicen los sensores M.C. Luis Lupián - ULSA Lab. ITI4	Procesamiento de Audio en Línea con JACKd Dr. Caleb Rascón - IIMAS-UNAM Lab. ITI4	Modelado y Control de Robots Humanoides: Locomoción bípeda Dr. José Víctor Núñez Nalda – UPS Lab. ITI4	
10:00-10:55							
10:55-11:05		Coffee break					
11:05-12:00		Navegación de robots móviles diferenciales y omnidireccionales Dr. Héctor Simón Vargas - UPAEP Lab. ITI4	Cinemática directa e inversa de manipuladores Dr. Alejandro Aceves - ITESM-CEM Lab. ITI4	Introducción a filtros de Kalman, o por qué no debo hacer caso a todo lo que me dicen los sensores M.C. Luis Lupián - ULSA Lab. ITI4	Procesamiento de Audio en Línea con JACKd Dr. Caleb Rascón - IIMAS-UNAM Lab. ITI4	Modelado y Control de Robots Humanoides: Locomoción bípeda Dr. José Víctor Núñez Nalda – UPS Lab. ITI4	
12:00-13:00							
13:00-14:30		Comida					
14:30-15:30		Programación Bayesiana con ProBT Dr. Juan Manuel Ahuactzin - ProBayes Lab. ITI4	Cinemática directa e inversa de manipuladores Dr. Alejandro Aceves - ITESM-CEM Lab. ITI4	Reconocimiento de ademanes para la interacción humano-robot Dr. Héctor Avilés - UPV Lab. ITI4	Procesamiento de Audio en Línea con JACKd Dr. Caleb Rascón - IIMAS-UNAM Lab. ITI4	Modelado y Control de Robots Humanoides: Locomoción bípeda Dr. José Víctor Núñez Nalda – UPS Lab. ITI4	
15:30-16:25							
16:25-16:35		Coffee break					
16:35-17:30		Registro en Hotel Sede	Programación Bayesiana con ProBT Dr. Juan Manuel Ahuactzin - ProBayes Lab. ITI4	Introducción a filtros de Kalman, o por qué no debo hacer caso a todo lo que me dicen los sensores M.C. Luis Lupián - ULSA Lab. ITI4	Reconocimiento de ademanes para la interacción humano-robot Dr. Héctor Avilés - UPV Lab. ITI4	Modelos neuronales de tercera generación: aplicación de patrones y robótica Dr. Roberto Vázquez - ULSA Lab. ITI4	Fotografía en Jardines / Entrega de reconocimientos en Auditorio
17:30-18:30							Clausura Auditorio
19:00-22:00						Cena del evento	

Lab. ITI4 – Laboratorio de Ingeniería en Tecnologías de la Información 4